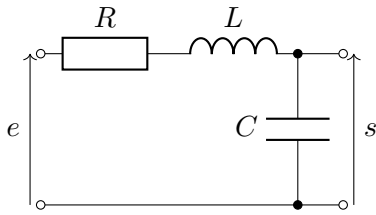


## Équations différentielles, cas harmonique

### Situation de problème

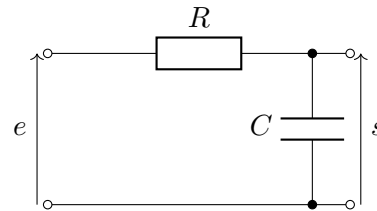


Le montage ci-contre permet d'obtenir l'équation différentielle :

$$(E_{2^{nd}ordre}) : LC s''(t) + RC s'(t) + s(t) = e(t)$$

Et voici un exemple du premier ordre :

$$(E_{1^{er}ordre}) : RC s'(t) + s(t) = e(t)$$



Dans la suite, on aura l'entrée  $e$  et l'exponentielle  $e$  également... Pour éviter les confusions, j'écrirais toujours  $e(t)$  pour l'entrée. L'exponentielle viendra elle toujours avec un exposant comme  $e^{j\omega t}$ . On pourra donc les distinguer.

### La méthode en 4 points

Nous avons étudié une méthode de résolution en 4 points :

(1) Résolution de l'équation sans second membre.

Dans les équations précédentes, on enlève le terme sans  $e(t)$  et on met 0 à la place.

Dans les situations réelles, cette solution aura toujours une forme contenant un terme en  $e^{-at}$ . Ce terme tend donc à disparaître au bout d'un moment. On parle de **régime transitoire**.

(2) Trouver une solution particulière à l'équation.

- c'est simple quand  $e(t) = \text{constante}$
- c'est beaucoup plus compliqué quand  $e(t) = \sin \cos$  [cas **harmonique**]
- simplement réunir les deux morceaux précédents
- la solution trouvée au point (1) contient toujours une partie ajustable. On tien ici compte des conditions initiales pour fixer cette partie ajustable.

### Les deux situations de problème

Dans les problèmes d'électricité ou de physique que vous êtes susceptibles de rencontrer, il y a deux situations principales :

- $e(t) = \text{constante}$ . Dans ce cas, on s'intéresse au régime transitoire. Il faut traiter les points (1) à (4). Ce n'est pas trop difficile. En particulier, le point (2) est très simple.
- $e(t) = \sin, \cos$ , cas harmonique. Dans ce cas, le régime transitoire ne nous intéresse pas. On ne s'intéresse qu'au régime **permanent** quand la partie en  $e^{-at}$  du régime transitoire a disparu.

Dans ce cas, les point (1), (3) et (4) n'ont plus d'intérêt. Seul le morceau calculer en (2) va rester.

### Cas harmonique

Dans le cas harmonique, seule l'étape (2) a un intérêt. Mais elle est difficile. On peut, pour alléger les calculs trigonométriques, utiliser une technique basée sur les complexes.

En général, l'équation a la forme :

$$a s''(t) + b s'(t) + c s(t) = e(t) = \begin{cases} E \cos(\omega t) \\ E \sin(\omega t) \end{cases}$$

On cherche une solution de forme  $s(t) = \begin{cases} S \cos(\omega t + \varphi) \\ S \sin(\omega t + \varphi) \end{cases}$  (Comprenez que si  $e(t)$  est en cos,  $s(t)$  le sera aussi ; si  $e(t)$  est en sin,  $s(t)$  aussi)

**Astuce complexe :** On résout en remplaçant  $\cos(\omega t)$  (ou bien  $\sin(\omega t)$ ) par  $e^{j\omega t}$ . De même, on remplace  $\cos(\omega t + \varphi)$  (ou  $\sin(\omega t + \varphi)$ ) par  $e^{j\omega t + j\varphi}$ .



Cela n'a rien d'évident mais on **admettra** que l'on trouve le bon  $S$  et le bon  $\varphi$  en faisant de cette manière.

$$\text{Alors } s(t) = S e^{j\omega t + j\varphi} \Rightarrow s'(t) = j\omega S e^{j\omega t + j\varphi} \Rightarrow s''(t) = (j\omega)^2 S e^{j\omega t + j\varphi}$$

On observe que dériver revient à multiplier par  $j\omega$ .

En remplaçant dans l'équation :

$$a (j\omega)^2 S e^{j\omega t + j\varphi} + b j\omega S e^{j\omega t + j\varphi} + c S e^{j\omega t + j\varphi} = E e^{j\omega t}$$

On voit que l'on peut factoriser  $S e^{j\omega t + j\varphi}$  :

$$[a (j\omega)^2 + b j\omega + c] S e^{j\omega t + j\varphi} = E e^{j\omega t}$$

Et comme  $e(t) = E e^{j\omega t}$  et  $s(t) = S e^{j\omega t + j\varphi}$ ,

$$[a (j\omega)^2 + b j\omega + c] s(t) = e(t)$$

On retrouve donc la fonction de transfert des électroniciens :

$$H(j\omega) = \frac{s}{e} = \frac{S e^{j\omega t + j\varphi}}{E e^{j\omega t}} = \frac{S}{E} e^{j\varphi} = \frac{1}{a (j\omega)^2 + b j\omega + c}$$

### Conclusion

Partant d'une équation comme :

$$a s''(t) + b s'(t) + c s(t) = e(t) = \begin{cases} E \cos(\omega t) \\ E \sin(\omega t) \end{cases} \Rightarrow H(j\omega) = \frac{1}{a (j\omega)^2 + b j\omega + c}$$

- Le module  $G = |H(j\omega)|$  est le gain. On déduit  $S = G \times E$ .
- L'argument  $\varphi = \text{Arg}(H(j\omega))$  donne le déphasé.

La solution particulière (ou solution de régime permanent) est alors :

$$s(t) = \begin{cases} S \cos(\omega t + \varphi) \\ S \sin(\omega t + \varphi) \end{cases}, \text{ selon le cas.}$$

**Exemple d'ordre 2**

$$2s''(t) + 3s'(t) + s(t) = 20 \sin(1,2t)$$

On reconnaît :

- $a = 2$  ;  $b = 3$  ;  $c = 1$
- $E = 20$  ;  $\omega = 1,2$ .

On calcule  $H$  directement :

$$H(j\omega) = \frac{1}{2 \times (1,2j)^2 + 3 \times 1,2j + 1} = \frac{1}{-1,88 + 3,6j}$$

Une calculatrice sait faire les calculs complexes. On obtient :

- module :  $G = \left| \frac{1}{-1,88+3,6j} \right| \approx 0,246$   
On en déduit  $S = G \times E \approx 4,9$
- Argument :  $\varphi = \text{Arg} \left( \frac{1}{-1,88+3,6j} \right) \approx -117,6^\circ$

On en déduit que :

$$s(t) \approx 4,9 \sin(1,2t - 117,6^\circ)$$

**Exemple symbolique**

Je prends l'exemple de l'ordre 1 :

$$RCs'(t) + s(t) = E \cos(\omega t)$$

Même travail :

$$H(j\omega) = \frac{1}{jRC\omega + 1}$$

- module :  $G = \left| \frac{1}{jRC\omega + 1} \right| = \frac{1}{\sqrt{1+(RC\omega)^2}}$
- Argument :  $\varphi = \text{Arg} \left( \frac{1}{jRC\omega + 1} \right) = -\text{Arg}(1 + jRC\omega) = -\arctan(RC\omega)$

Ce qui permet de résoudre :

$$s(t) = \frac{E}{\sqrt{1+(RC\omega)^2}} \cos(\omega t - \arctan(RC\omega))$$



Le plus souvent, on ne s'intéresse pas tellement à  $\varphi$ . En effet,  $\varphi$  aura surtout de l'importance si on s'intéresse à des problématiques de temps de réponse, de stabilité. Ce sont des problèmes d'automaticiens.

On étudie donc plutôt  $G$ , c'est ce que l'on fait avec un diagramme de Bode.