



## Équations différentielles – Résolution ordre 1

# I. Présentation du problème

On souhaite résoudre une équation de la forme :

$$(E) : a \cdot y' + b \cdot y = f(t)$$

Et on connaît une condition initiale :  $y(0) = \dots$ .

- $y$  est une fonction de  $t$  et  $y'$  est sa dérivée.
- $a$  et  $b$  sont des réels.  $a \neq 0$ .
- $f(t)$  est une fonction quelconque.

Le plus souvent,  $f(t)$  est une simple constante mais en électricité, cela pourrait être  $f(t) = A \sin(\omega t)$ ...

## Exemple

$$(E) : \theta' = -0,05(\theta - 10) \Leftrightarrow \theta' + 0,05\theta = 0,5$$

On reconnaît  $a = 1$ ,  $b = 0,05$  et  $f(t) = 0,5$ .

La condition initiale peut être  $\theta(0) = 100$ .

## II. Méthode

## II. 1) Ce que l'on ne veut pas faire

Il existe des méthodes toutes faites. Par exemple, si on sait que

$$a y' + b y = c \quad \text{et} \quad y(0) = \dots$$

avec  $a$ ,  $b$  et  $c$  des constantes, on sait tout de suite que la solution est :

$$y(t) = \left( y(0) - \frac{c}{b} \right) e^{-\frac{b}{a}t} + \frac{c}{b}$$

Mais on ne veut pas procéder ainsi. On veut une méthode plus générale qui permette de s'adapter à des cas plus variés et qui permet de mieux comprendre les éléments qui reviennent toujours et ceux qui changent.

## II. 2) La bonne méthode

On découpe le problème en 3 parties :

- i) on considère juste le membre de gauche  $ay' + by$ ;
- ii) on prend en compte le membre de droite  $f(t)$ ;
- iii) on prend en compte la condition initiale  $y(0)$ .

La première et la 3e partie sont simple et toujours identiques : les valeurs de  $a$ ,  $b$  et  $y(0)$  peuvent varier, cela ne change pas grand chose.

Seule la 2e partie change selon la fonction  $f(t)$ . C'est simple si  $f(t) = c$ . C'est plus compliqué si  $f(t) = A\sin(\omega t)$ .

## II. 3) Membre de gauche

Pour prendre en compte le membre de gauche, on commence par résoudre l'équation sans second membre.

$$(E_0) : a \cdot y' + b \cdot y = 0$$

On peut reformuler (c'est plus simple à comprendre) l'équation sous la forme :

$$(E_0) : y' = -\frac{b}{a}y$$

Vous pouvez essayer toute sorte de fonction :  $\cos(t)$ ,  $\ln(t)$ ,  $t$ ,  $t^2$ , ...  
Aucune n'a cette propriété. La seule qui convienne est **exponentielle**.

**Solution de  $(E_0)$  :**

$$y_0 = K \cdot e^{-\frac{b}{a}t}, \quad K \in \mathbb{R}$$

On note  $y_0$ , l'indice est une simple étiquette qui servira plus tard.

$$(E_0) : a \cdot y' + b \cdot y = 0 \Rightarrow y_0 = K \cdot e^{-\frac{b}{a}t}, \quad K \in \mathbb{R}$$

- Si on écrit  $y' + 5y = 40$ , l'équation sans second membre est  $y' + 5y = 0$
- Si on écrit  $y' = 40 - 5y$ , l'équation sans second membre est  $y' = -5y$

On n'enlève que les termes sans  $y$  et sans  $y'$ .

$$(E_0) : a \cdot y' + b \cdot y = 0 \Rightarrow y_0 = K \cdot e^{-\frac{b}{a}t}, \quad K \in \mathbb{R}$$

- Si on écrit  $y' + 5y = 40$ , l'équation sans second membre est  $y' + 5y = 0$
- Si on écrit  $y' = 40 - 5y$ , l'équation sans second membre est  $y' = -5y$

On n'enlève que les termes sans  $y$  et sans  $y'$ .

Quand on écrit  $K \in \mathbb{R}$  on veut dire que n'importe quelle valeur constante fait l'affaire.

**Exemple :**  $(E_0) : 5y' + 10y = 0 \Rightarrow y_0 = K \cdot e^{-2t}, \quad K \in \mathbb{R}$

- $y(t) = 325e^{-2t}$  est une solution possible. En effet :

$$5y' + 10y = 5 \times (-2)325e^{-2t} + 10 \times 325e^{-2t} = 0$$

- Si on remplace 325 par n'importe quel nombre, on voit que l'égalité reste valide.

## Exemple

$$(E) : \theta' = -0,05(\theta - 10) \Leftrightarrow \theta' + 0,05\theta = 0,5$$

Dans ce cas l'équation sans second membre est :

$$\theta' = -0,05\theta$$

On en déduit :

$$\theta_0 = Ke^{-0,05t}, \quad K \in \mathbb{R}$$

## II. 4) Membre de droite

On cherche une **solution particulière**.

Si on considère l'équation  $x^5 + 4x^3 - 3x^2 + 7x - 9 = 0$ . C'est une équation compliquée qui a peut être plusieurs solutions. On n'est pas sûr de pouvoir les trouver. Par contre, on peut facilement vérifier que  $x = 1$  est une solution.

De la même façon, notre équation, **sans tenir compte de la condition initiale**, a une infinité de solutions. On cherche à en trouver une. On doit **deviner** une solution. Cela peut-être difficile, voire impossible. Cela dépend du membre de droite  $f(t)$ .

Dans les cas qui nous intéressent, on a toujours les mêmes formes de  $f(t)$  de sorte qu'on sait quoi chercher.

- Si  $f(t) = c$ , constante, on cherche  $y(t) = C^{te}$ .
- Si  $f(t) = A \sin(\omega t)$ , on cherche  $y(t) = B \sin(\omega t + \varphi)$ .
- Si  $f(t) = A \cos(\omega t)$ , on cherche  $y(t) = B \cos(\omega t + \varphi)$ .
- Si  $f(t) = A e^{at}$ , on cherche  $y(t) = B e^{at}$ .

Ces trois cas devraient suffire.

On notera  $y_1$  la solution trouvée.

L'indice est encore une étiquette qui sert plus tard.

## Exemple

$$(E) : \theta' = -0,05(\theta - 10) \Leftrightarrow \theta' + 0,05\theta = 0,5$$

Dans ce cas,  $f(t) = 0,5$ .

Le second membre étant constant, on va chercher une solution de forme  $\theta = C^{te}$ .

- On a donc  $\theta' = 0$ ,
- en remplaçant dans l'équation, on obtient :

$$0 + 0,05C^{te} = 0,5 \Rightarrow C^{te} = \frac{0,5}{0,05} = 10$$

Conclusion :  $\theta_1 = 10$ .

## II. 5) Solution générale de E

Pour l'instant, nous n'avons tenu compte **que** de l'équation ( $E$ ), membre gauche et membre droit.

Nous n'avons pas encore pris en compte la condition initiale  $y(0)$ .

La **solution générale** de ( $E$ ) est de la forme :

$$y = y_0 + y_1$$

Cela veut dire que toute solution de ( $E$ ) s'écrira sous la forme  $y_0 + y_1$

## Exemple

$$(E) : \theta' = -0,05(\theta - 10)$$

On a trouvé :

- $\theta_0 = Ke^{-0,05t}$ ,  $K \in \mathbb{R}$
- $\theta_1 = 10$ .

Les solutions de (E) s'écrivent donc :

$$\theta = 10 + Ke^{-0,05t}, \quad K \in \mathbb{R}$$

Comprenez bien : Vous pouvez choisir n'importe quel  $K$ , ce sera une solution. Et vous ne pourrez trouver aucune solution ayant une forme différente.

## II. 6) Condition initiale

Il y a une **infinité** de solution à l'équation : chaque valeur de  $K$  donne une solution.

À présent on cherche l'**unique** solution qui respecte la **condition initiale**. Cela revient à trouver la seule valeur de  $K$  qui convient.

## Exemple

$$(E) : \theta' = -0,05(\theta - 10), \quad \text{et } \theta(0) = 100$$

On sait que  $\theta(t) = 10 + K e^{-0,05t}$ . Donc en 0 :

$$\theta(0) = 10 + K e^0 = 10 + K$$

Par ailleurs, la condition initiale nous dit que  $\theta(0) = 100$ . Donc :

$$10 + K = 100 \Rightarrow K = 90$$

On en déduit que la solution du problème (tenant compte de (E) et de la condition initiale  $\theta(0) = 100$ ) est :

$$\theta(t) = 10 + 90e^{-0,05t}$$

## II. 7) Résumons

On veut résoudre une équation pouvant se mettre sous la forme

$$ay' + by = f(t), \quad \text{avec } y(0) = \dots$$

La solution s'écrit toujours :

$$y(t) = \mathbf{K}e^{-\frac{b}{a}t} + y_1(t)$$

- $\mathbf{K}e^{-\frac{b}{a}t}$  est la solution de l'équation sans second membre  $ay' + by = 0$  ;
- La valeur de  $\mathbf{K}$  est déterminée à la fin en tenant compte de la **condition initiale**  $y(0)$  ;
- $y_1(t)$  est une **solution particulière** de l'équation. Cette solution dépend surtout de  $f(t)$ . On devine  $y_1$  avec de l'intuition et en ayant l'habitude de ce genre d'équation :
  - Si  $f(t) = c$ , constante, on cherche  $y_1(t) = Cte$ .
  - Si  $f(t) = A\sin(\omega t)$ , on cherche  $y_1(t) = B\sin(\omega t + \varphi)$ .
  - Si  $f(t) = A\cos(\omega t)$ , on cherche  $y_1(t) = B\cos(\omega t + \varphi)$ .
  - ...